

Mathematik und Nanotechnologie: Warum werden Computer immer kleiner?

Ansgar Jünger

Institut für Analysis und Scientific Computing

www.juengel.at.vu

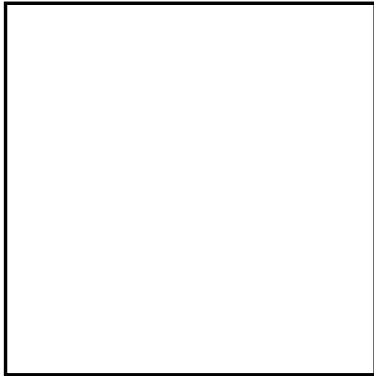
(einige Bilder sind aus urheberrechtlichen Gründen entfernt)

- Einleitung
- Drift-Diffusionsgleichungen
- Numerische Beispiele

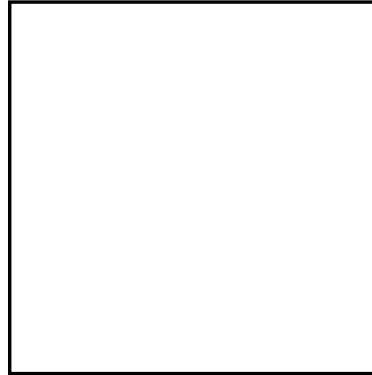
Einleitung

Einsatz von Computern

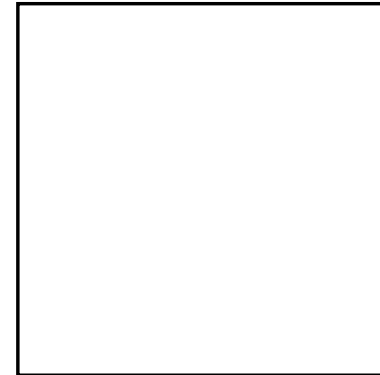
Kommunikation



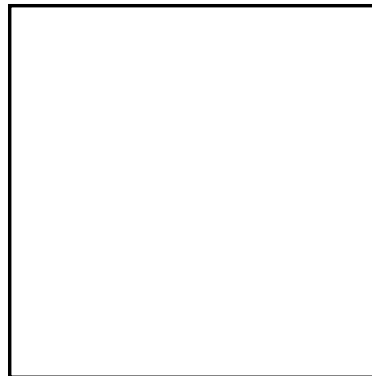
Haushalt



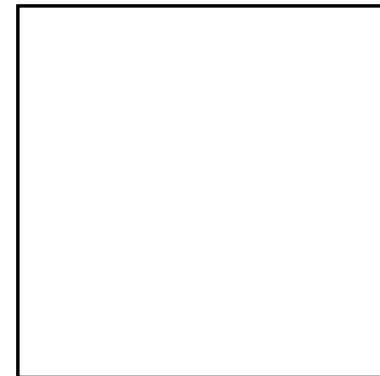
Medizin



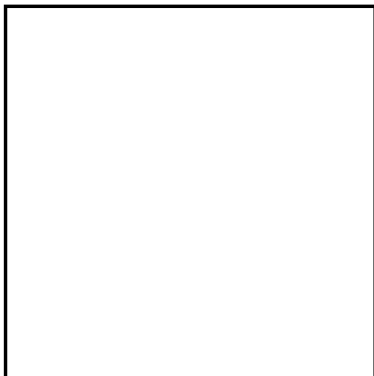
Transport



Wirtschaft

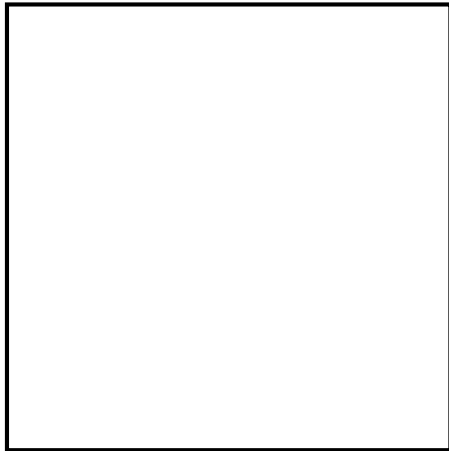


Audio/Video

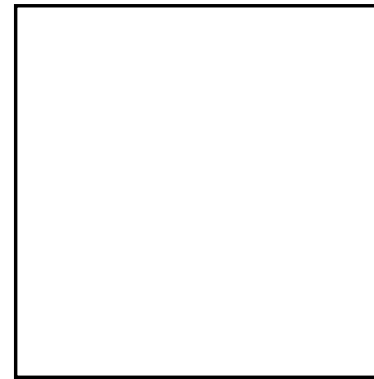


Vom Computer zum Halbleiter

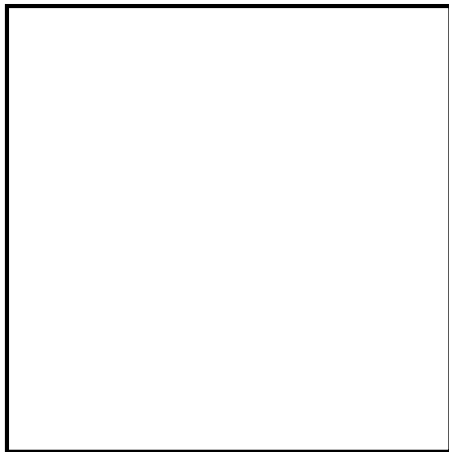
① Computer



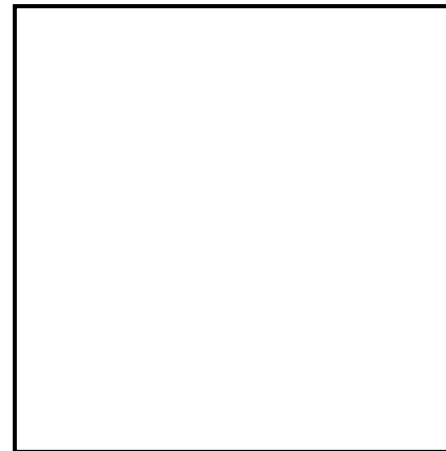
③ Computerschaltung



② Prozessorplatine

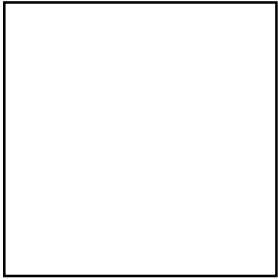
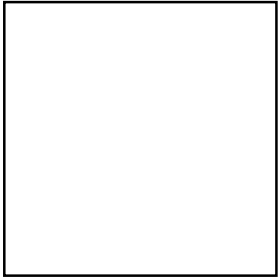
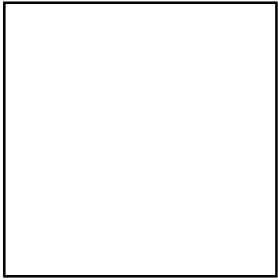
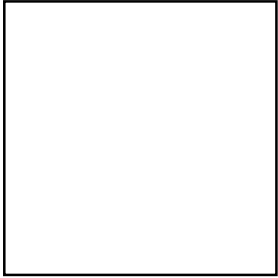


④ Transistor



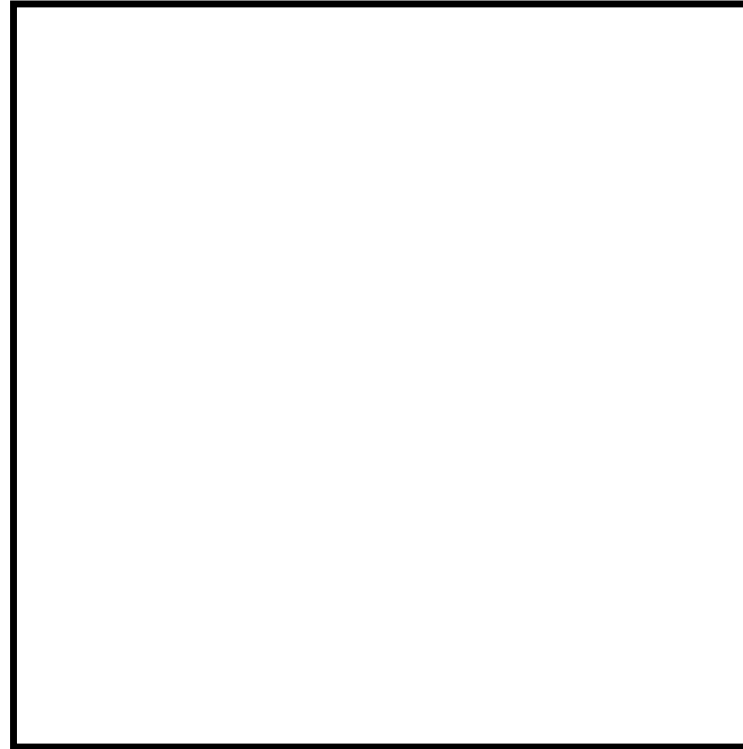
Einleitung

Geschichte der Intel-Prozessoren

1971		4004 108 KHz, 2250 Transistoren, Kanallänge: $10\mu\text{m}$ ($1\mu\text{m} = 10^{-6}\text{m}$)
1982		80286 12 MHz, 134.000 Transistoren, Kanallänge: $1,5\mu\text{m}$
1993		Pentium 1 66 MHz, 7.500.000 Transistoren, Kanallänge: $0,35\mu\text{m}$
2007		Core Duo 3 GHz, 410.000.000 Transistoren, Kanallänge: 45nm

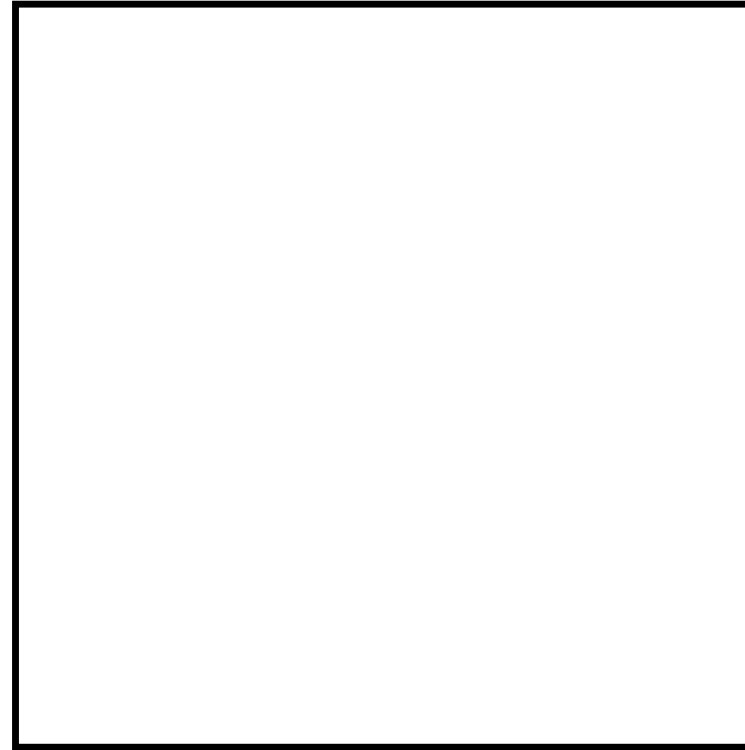
Einleitung

Entwicklung der Transistorzahl 1970–2008



Einleitung

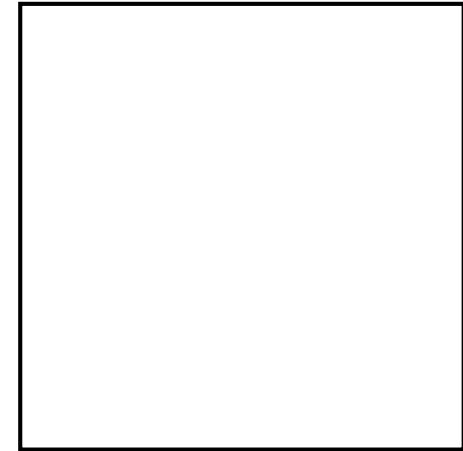
Entwicklung der Kanallänge 2000–2016



Herausforderungen im Schaltkreisdesign

Zukünftiger Prozessor (2010):

- Transistorzahl $> 1\,000\,000\,000$
- Kanallänge $< 45\text{ nm}$
- hochintegrierte Schaltkreise:
Leistungsdichte $> 100\text{ W/cm}^2$



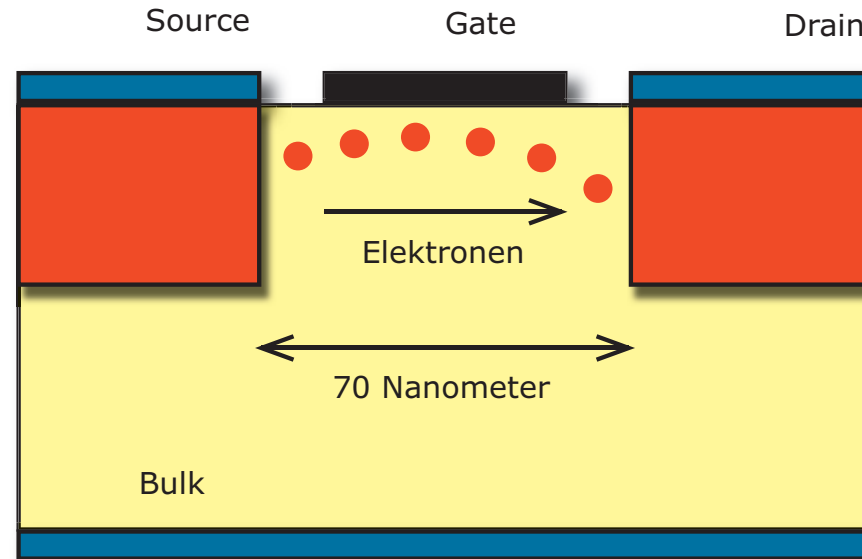
Hauptprobleme:

- sinkende Spannung → Rauschen
- steigende Frequenzen → Mehrskalenproblem
- steigende Designvielfalt → schnelle und akkurate Simulationen notwendig
- steigende Leistungsdichte → parasitäre Effekte
(Wärme, "hot spots")

Einleitung

Funktionsweise eines MOSFET-Transistors

(MOSFET = Metal Oxide Semiconductor Field Effect Transistor)



- Kanallänge: 70 Nanometer
- Elektronenfluß von Source zu Drain
- Stromfluß gesteuert vom elektrischen Potential am Gate
- Elektronen fließen von $-$ nach $+$

Drift-Diffusionsgleichungen

Mathematische Modellierung

Variablen:

- Ortsvariable x
- Anzahl der Elektronen: Elektronendichte $n(x) \geq 0$
- Stromfluß: Teilchenstromdichte $J(x)$
- elektrisches Potential $V(x)$: gegebene Funktion

Eindimensionale Gleichungen:

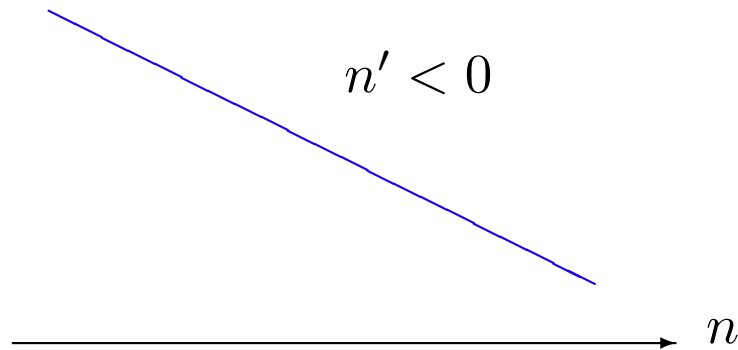
- stationäre Stromdichte konstant: $J' = 0$
- Stromdichte = Diffusionsstrom + Driftstrom:

$$J = J_{\text{diff}} + J_{\text{drift}}$$

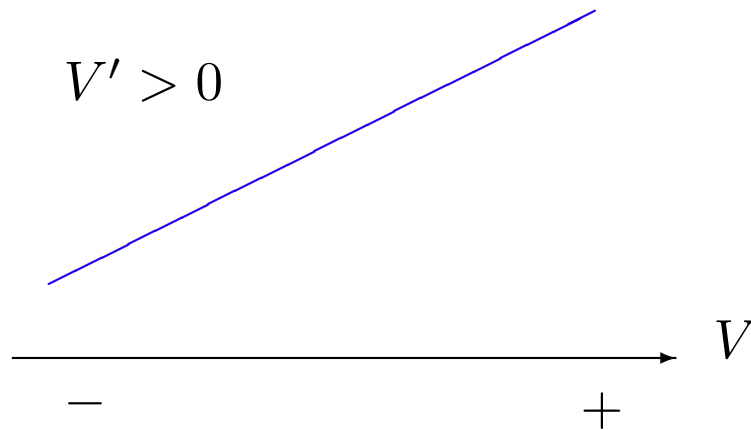
Frage: Wie lauten Diffusions- und Driftstrom?

Drift-Diffusionsgleichungen

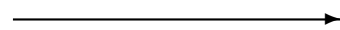
Herleitung von Diffusions- und Driftstrom



$$\Rightarrow J_{\text{diff}} = -n'$$



$$\Rightarrow J_{\text{drift}} = nV'$$



$$J > 0$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow J &= J_{\text{diff}} + J_{\text{drift}} \\ &= -n' + nV' \end{aligned}$$

Drift-Diffusionsgleichungen

Differentialgleichungen:

$$J' = 0, \quad J = -n' + nV' \quad \Rightarrow \quad -n'' + (nV')' = 0, \quad x \in (0, 1)$$

Randbedingungen: $n(0) = 1, n(1) = 1$

- lineares Randwertproblem zweiter Ordnung (V gegeben)
- kann explizit gelöst werden (\rightarrow VL Diff.gleichungen)

Lösung des Randwertproblems:

$$n(x) = e^{V(x)-V(0)} - J \int_0^x e^{V(x)-V(y)} dy, \quad x \in [0, 1]$$

Bestimmung des Stromes J : setze $x = 1$ in obige Formel ein

$$\Rightarrow 1 = e^{V(1)-V(0)} - J \int_0^1 e^{V(1)-V(y)} dy$$

$$\Rightarrow J = (e^{V(1)-V(0)} - 1) \left(\int_0^1 e^{V(1)-V(y)} dy \right)^{-1}$$

Drift-Diffusionsgleichungen

Lösung des Randwertproblems:

$$n(x) = e^{V(x)-V(0)} - J \int_0^x e^{V(x)-V(y)} dy, \quad x \in [0, 1]$$

$$J = (e^{V(1)-V(0)} - 1) \left(\int_0^1 e^{V(1)-V(y)} dy \right)^{-1}$$

Probe (Randbedingungen):

$$n(0) = e^{V(0)-V(0)} = 1$$

$$n(1) = e^{V(1)-V(0)} - J \int_0^1 e^{V(1)-V(y)} dy = 1$$

→ Randbedingungen sind erfüllt

Drift-Diffusionsgleichungen

Lösung des Randwertproblems:

$$n(x) = e^{V(x)-V(0)} - J \int_0^x e^{V(x)-V(y)} dy,$$

Rechenregel:

$$\frac{d}{dx} \int_0^x f(x)g(y)dy = \int_0^x f'(x)g(y)dy + f(x)g(x)$$

Probe (Differentialgleichung):

$$\begin{aligned} n'(x) &= e^{V(x)-V(0)}V'(x) - J \int_0^x e^{V(x)-V(y)}V'(x)dy \\ &\quad - J e^{V(x)-V(x)} \\ &= \left(e^{V(x)-V(0)} - J \int_0^x e^{V(x)-V(y)} dy \right) V'(x) - J \\ &= n(x)V'(x) - J \quad \Rightarrow \quad -n' + nV' = J \end{aligned}$$

→ Differentialgleichung erfüllt

Drift-Diffusionsgleichungen

Strom:

$$J = (e^{V(1)-V(0)} - 1) \left(\int_0^1 e^{V(1)-V(y)} dy \right)^{-1}$$

Von Interesse ist die Relation

angelegte Spannung $U := V(1) - V(0)$ zum Strom J

Beispiel: $V(x) = x$ (linear anwachsende Spannung)

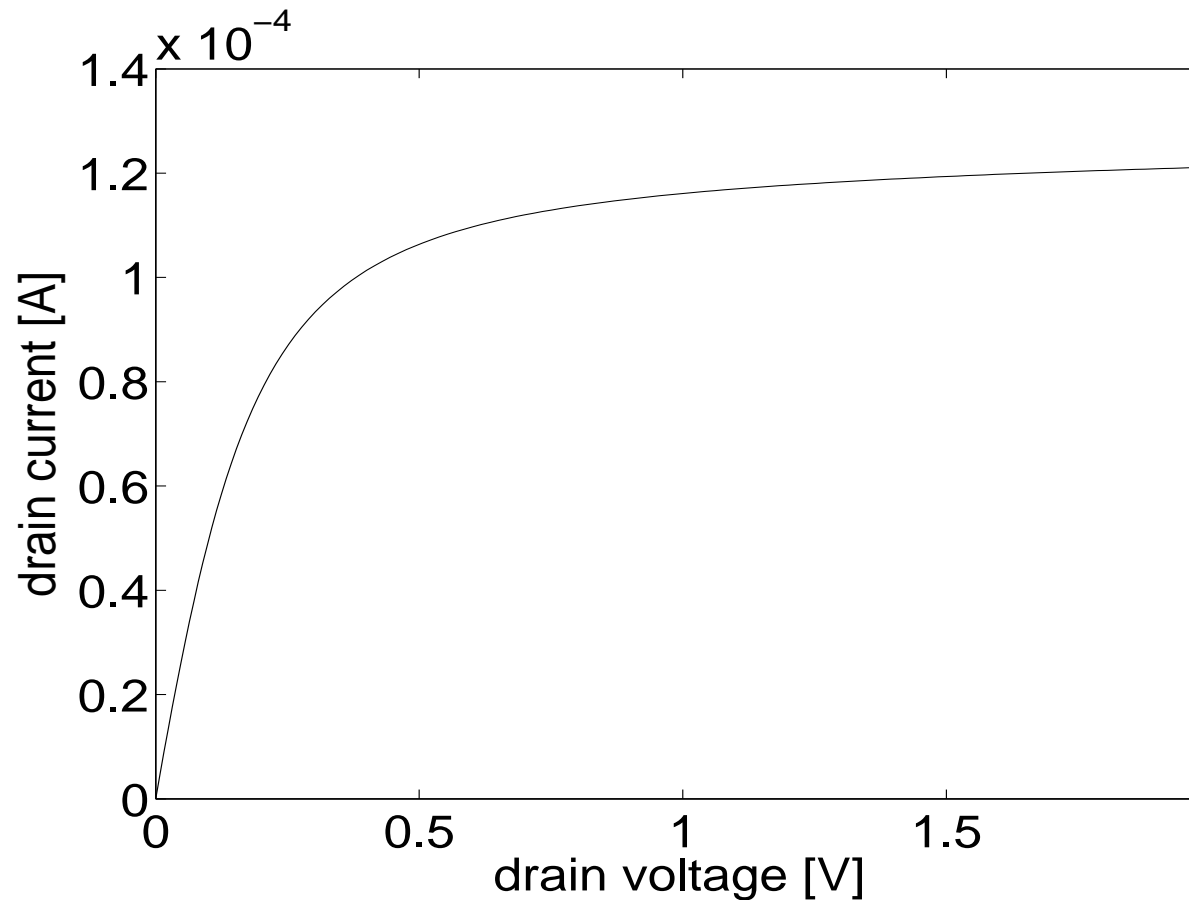
$$\begin{aligned} J &= (e^U - 1) \left(\int_0^1 e^{U(1-y)} dy \right)^{-1} = (e^U - 1) \left(\left[-\frac{1}{U} e^{U(1-y)} \right]_0^1 \right)^{-1} \\ &= (e^U - 1) \left(-\frac{1}{U} (1 - e^U) \right)^{-1} = U \end{aligned}$$

→ Strom wächst linear mit angelegter Spannung

→ Widerstand $R = \frac{U}{I} = \frac{U}{|J|} = 1$ konstant

Drift-Diffusionsgleichungen

- Spannungsverlauf $V(x) = x$ ergibt $J = U$ (linear)
- Realistischerer Zusammenhang:



- Spannung 0.1 ... 0.3 V: (fast) lineare Verstärkung
- Spannung > 0.6 V: Sättigung

Drift-Diffusionsgleichungen

Verfeinerung der Modellierung

- elektrisches Potential ist nicht gegeben, sondern hängt von Elektronendichte ab (Elektronen erzeugen Potential)
- Modellierung mit Poisson-Gleichung:

$$V'' = n, \quad x \in (0, 1), \quad V(0) = 0, \quad V(1) = U$$

Poisson-Drift-Diffusions-Gleichungen:

$$J' = 0, \quad J = -n' + nV', \quad V'' = n, \quad x \in (0, 1)$$

$$n(0) = 1, \quad n(1) = 1, \quad V(0) = 0, \quad V(1) = U$$

- **nichtlineares** Randwertproblem wegen Produkt nV'
- keine explizite Lösung \Rightarrow numerische Lösung

Numerische Methode: Finite Differenzen

- Idee: ersetze Differentialquotient durch Differenzenquotient

$$y'(x) \approx \frac{y(x + \Delta x) - y(x)}{\Delta x}$$

$$y''(x) \approx \frac{y'(x + \Delta x) - y'(x)}{\Delta x}$$

$$\approx \frac{y(x + \Delta x) - y(x)}{(\Delta x)^2} - \frac{y(x) - y(x - \Delta x)}{(\Delta x)^2}$$

$$= \frac{y(x + \Delta x) - 2y(x) + y(x - \Delta x)}{(\Delta x)^2}$$

- Bequemere Schreibweise: $x_i = x$, $x_{i\pm 1} = x \pm \Delta x$

$$y'(x_i) \approx \frac{y_{i+1} - y_i}{\Delta x}, \quad y''(x_i) \approx \frac{y_{i+1} - 2y_i + y_{i-1}}{(\Delta x)^2}$$

Drift-Diffusionsgleichungen

Numerische Methode: Finite Differenzen

- Kontinuierliche Gleichungen:

$$J' = 0, \quad J = -n' + nV', \quad V'' = n$$

- Approximierte Gleichungen:

$$0 = \frac{J_i - J_{i-1}}{\Delta x}$$

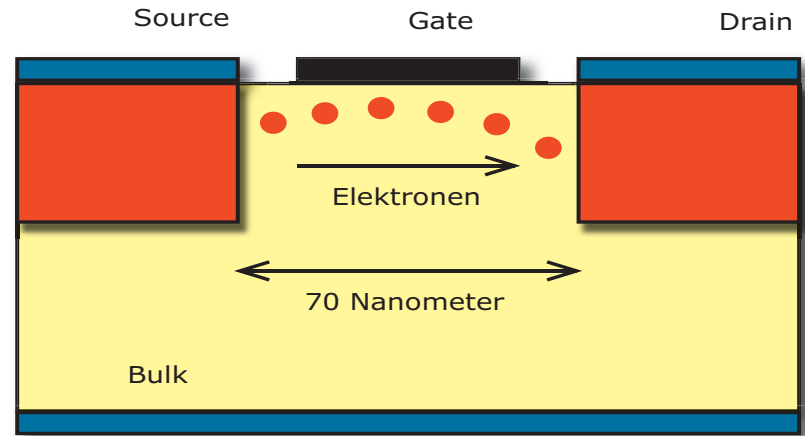
$$J_i = -\frac{n_{i+1} - n_i}{\Delta x} + \frac{n_{i+1} + n_i}{2} \frac{V_{i+1} - V_i}{\Delta x}$$

$$n_i = \frac{V_{i+1} - 2V_i + V_{i-1}}{(\Delta x)^2}$$

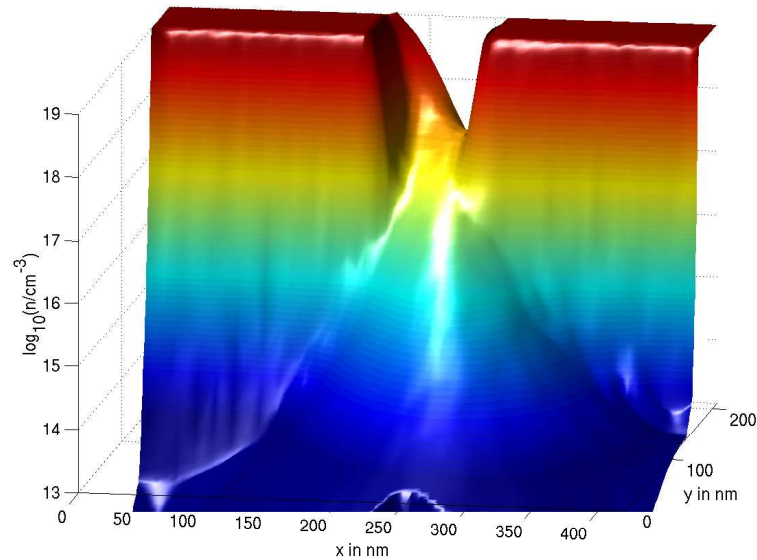
- Löse diskretes Problem (\rightarrow VL Numerische Mathematik)
und erhalte Approximationen n_i, V_i von $n(x_i)$ und $V(x_i)$

Numerische Beispiele

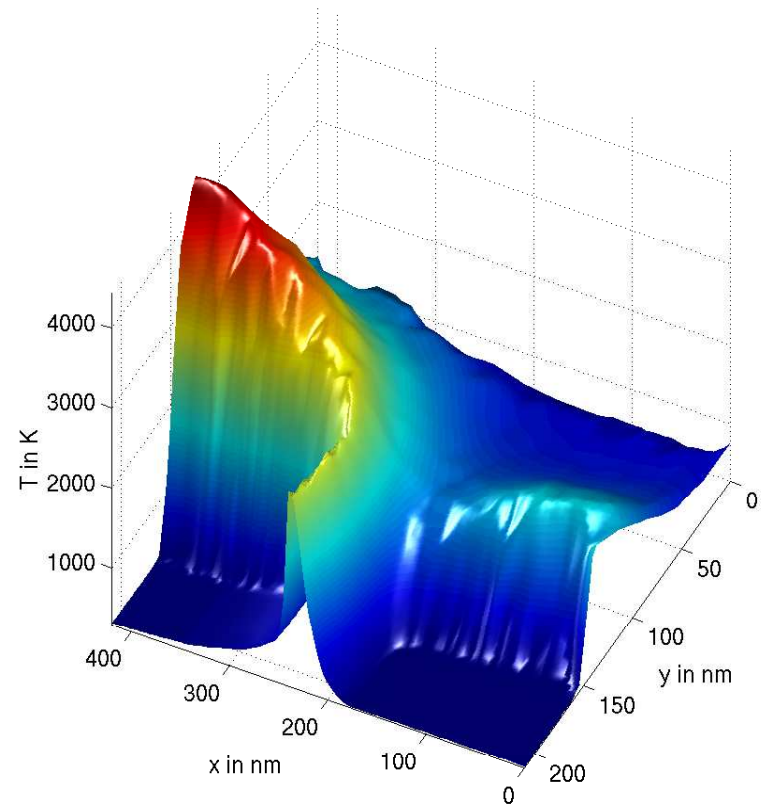
MOS-Transistor in 2D



Elektronendichte



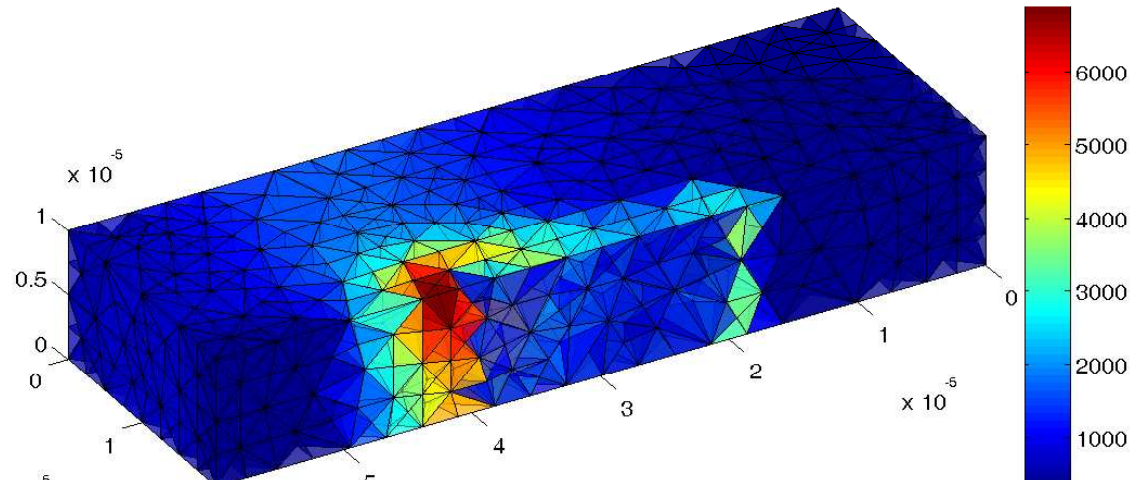
Elektronentemperatur



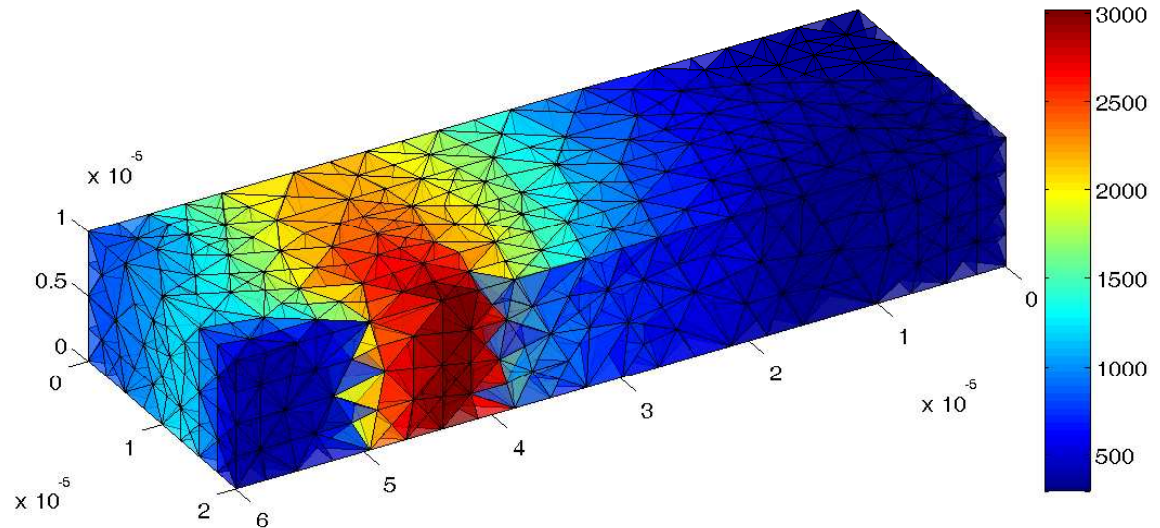
Numerische Beispiele

MES-Transistor in 3D (MES = metal-semiconductor)

Geschlossener Zustand

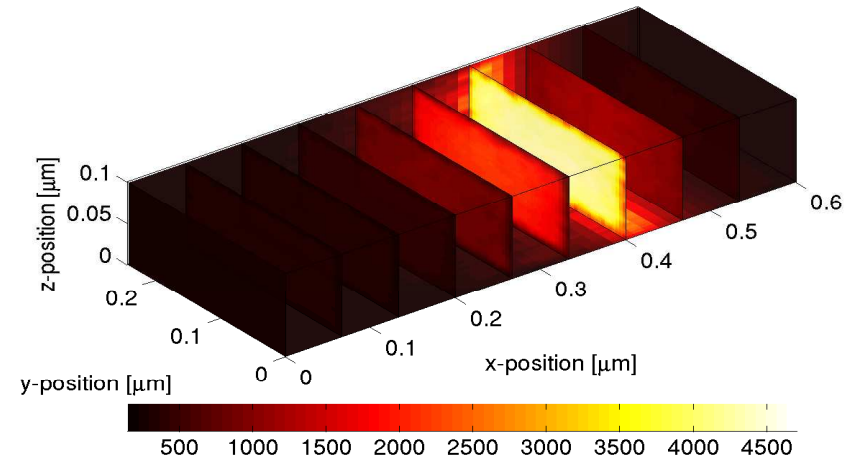
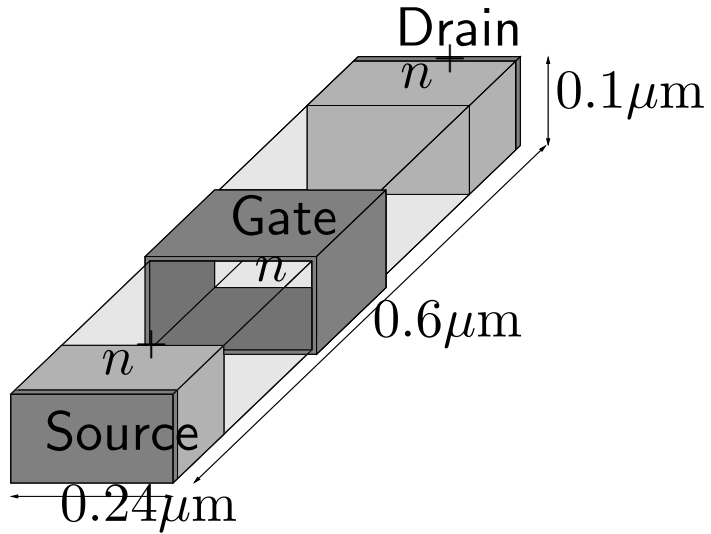


Offener Zustand

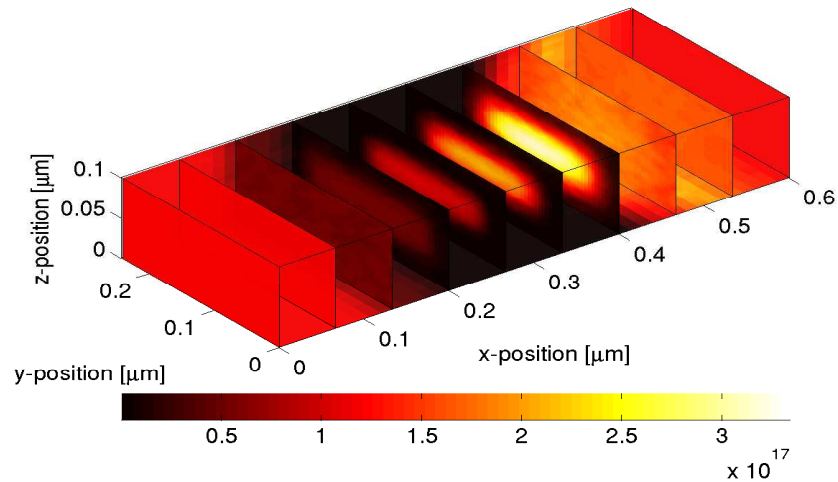


Numerische Beispiele

Gate-all-around MES-Transistor in 3D

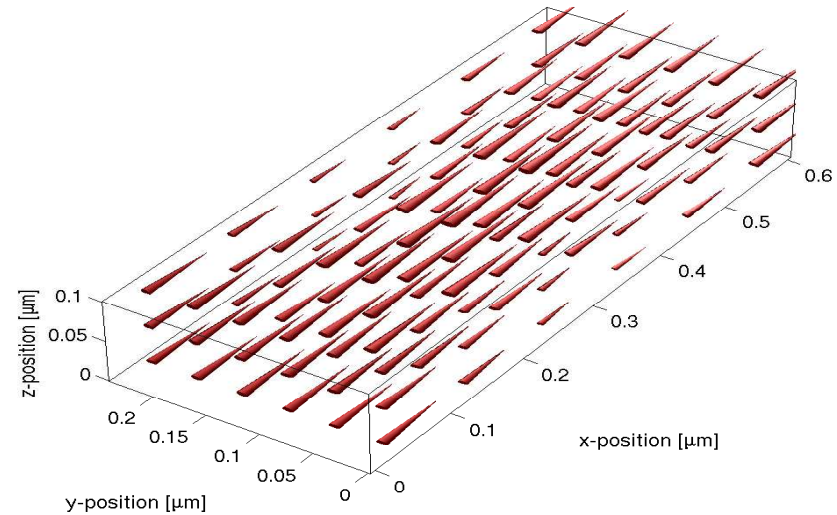


Geometrie



Thermische Energie

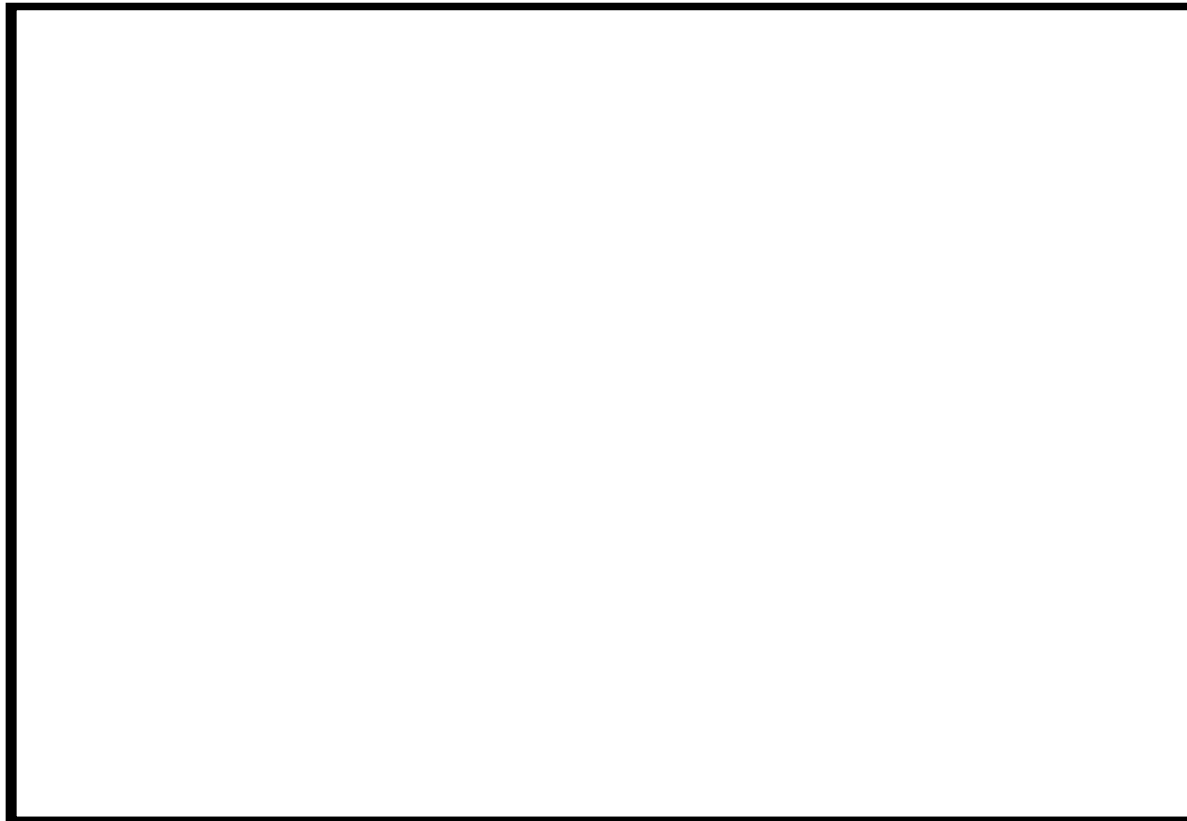
Temperatur



Stromdichte

Quanteneffekte in der Physik

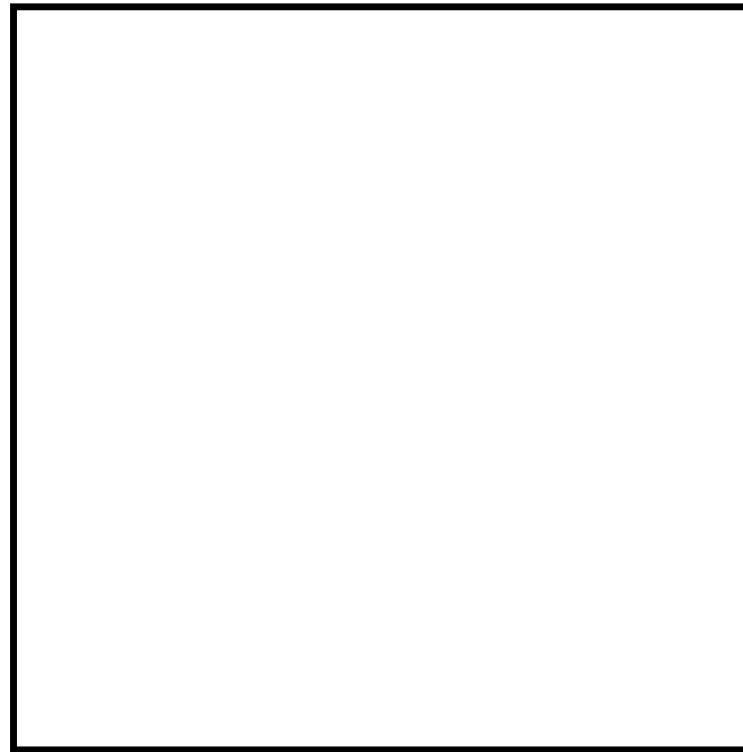
- charakteristische Längen $< 100 \text{ nm} \Rightarrow$ Quanteneffekte
- Quantenmechanik: Elektronen interpretiert als “Wellen”
- Elektronen können durch “Wände tunneln”
- Beispiel: hochpräzise Mikroskopaufnahmen von Molekülen



Quanteneffekte in Halbleiterbauteilen

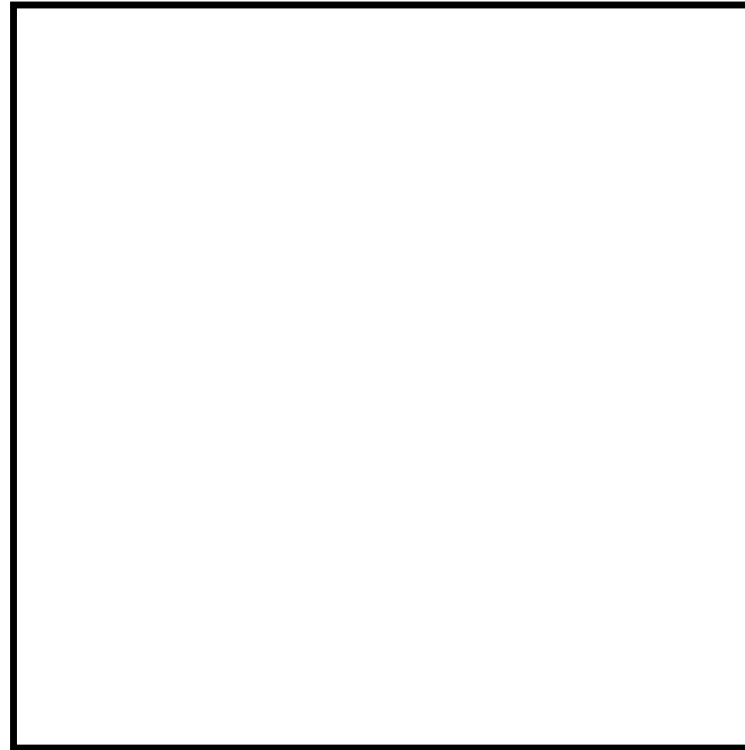
Ziele:

- Speicherung von einzelnen Elektronen (quantum dots)
- ultraschnelle Bauteile und Quantencomputer



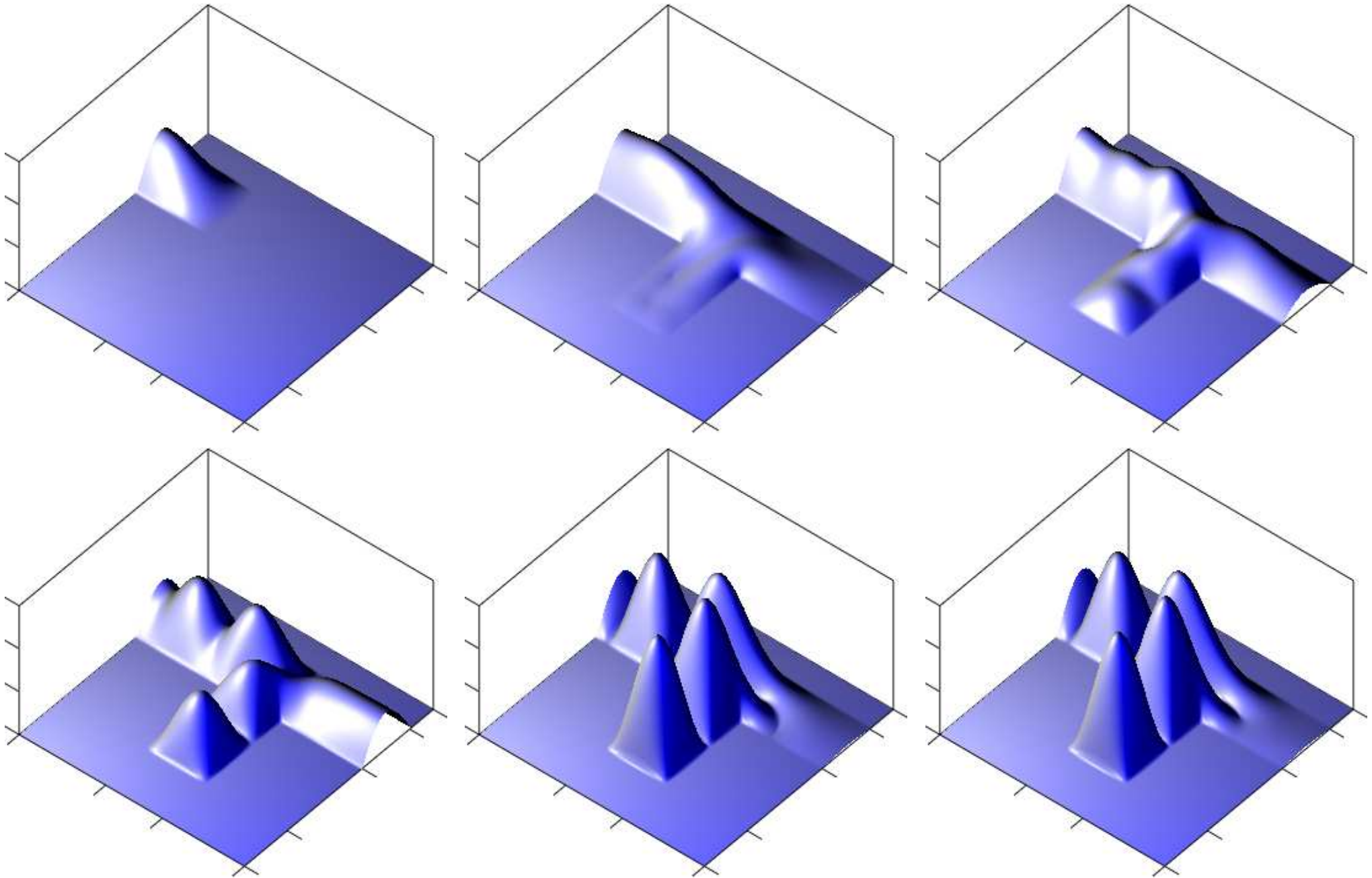
Quantentransistor

- Prinzip: Steuern Elektronenstrom durch Veränderung des Potentials in T-Stück
- Transistor ist entweder offen oder geschlossen



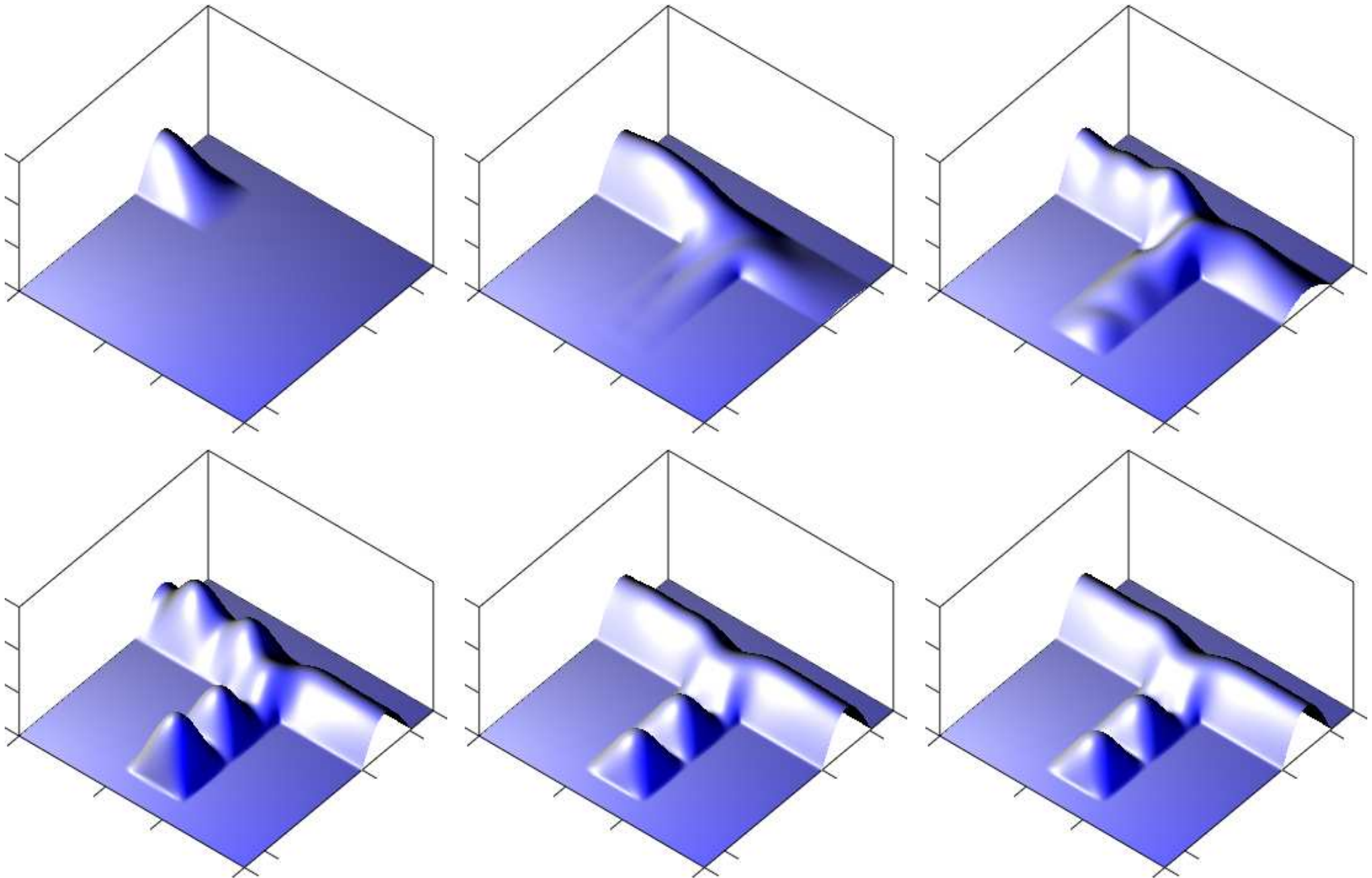
Numerische Beispiele

Quantentransistor in 2D: geschlossener Zustand



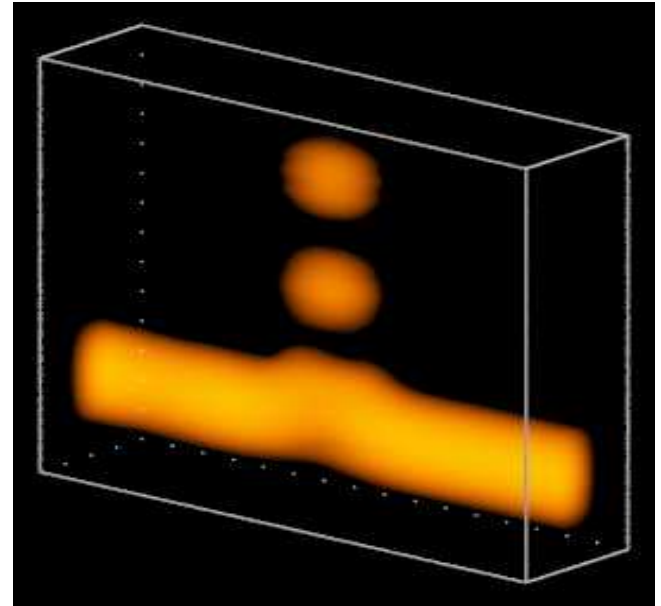
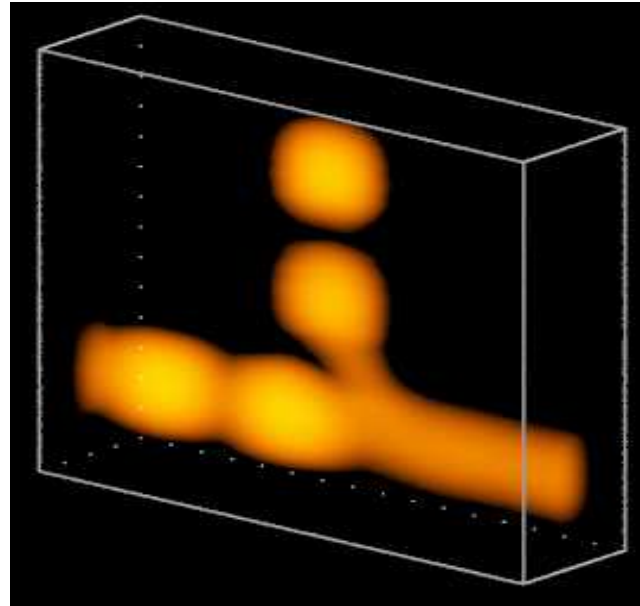
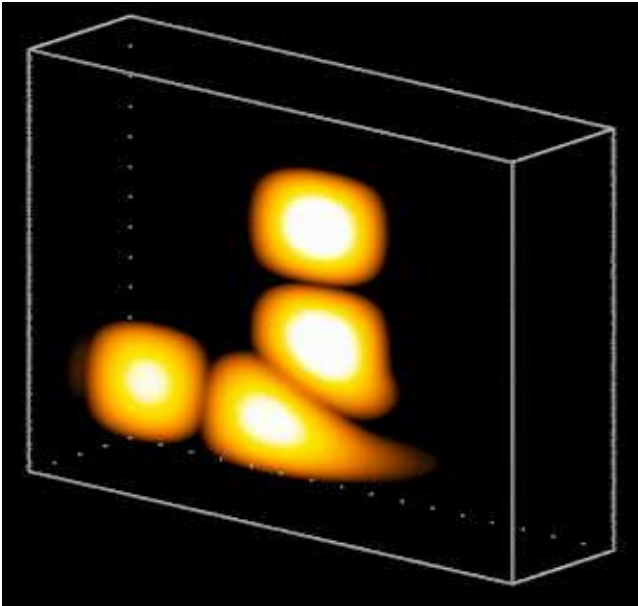
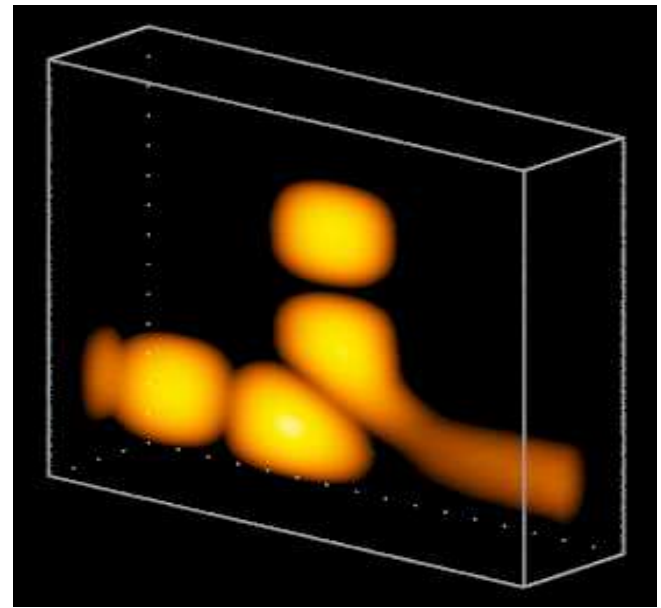
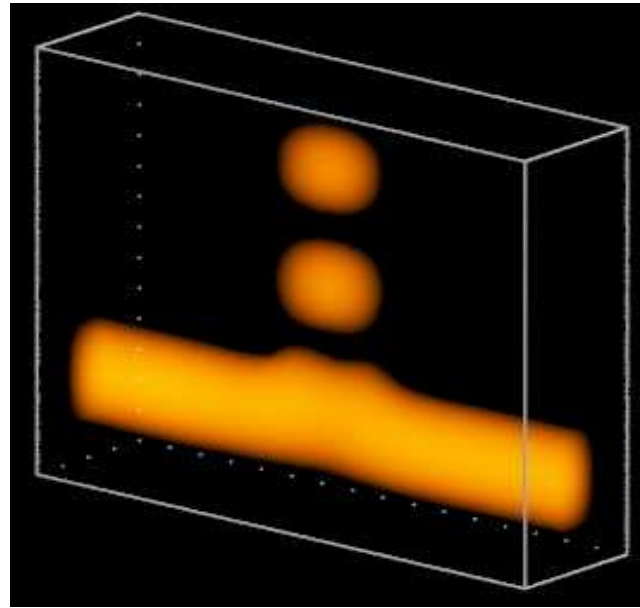
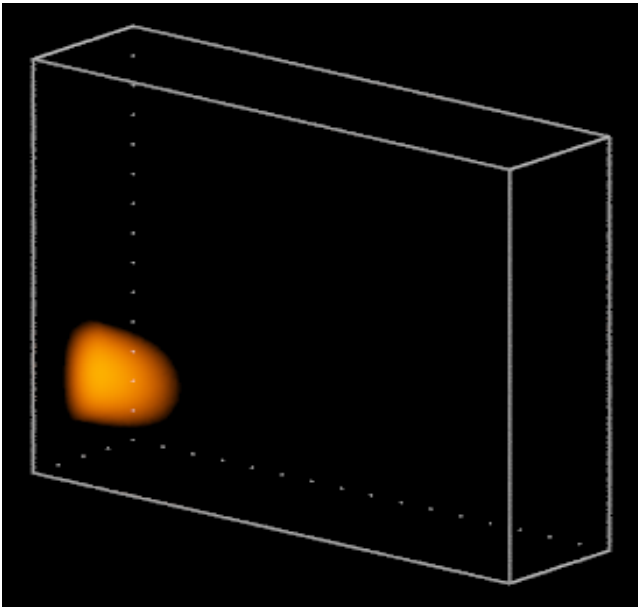
Numerische Beispiele

Quantentransistor in 2D: offener Zustand



Numerische Beispiele

Quantentransistor in 3D



Zusammenfassung

Zusammenfassung:

- Modellierung von Halbleiterbauteilen mit Diff.gleichungen
- Analyse der Differentialgleichungen
- Numerische Lösung der Differentialgleichungen

Ziele in der Mathematik:

- Herleitung der Modelle
- Beweis der Existenz und Eindeutigkeit der Lösungen
- Bestimmung einer präzisen Approximation der Gleichungen
- Effiziente numerische Lösung der Gleichungen

Benötigte Mathematik:

- (Gewöhnliche und Partielle) Differentialgleichungen
- Numerische Mathematik
- Funktionalanalysis