

## Gruppe A

PUNKTEVERTEILUNG:

Beispiel	1	2	3	4
Punkte	/7	/7	/7	/9

1. Gegeben sei der Vektorraum  $\mathbb{R}^3$  und ein Unterraum  $\mathcal{U}$  von  $\mathbb{R}^3$  durch

$$\mathcal{U} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : -2x_2 - 2x_3 = 0\}.$$

- (a) Bestimmen Sie eine Basis  $B$  von  $\mathcal{U}$ .  
 (b) Bestimmen Sie  $a \in \mathbb{R}$ , sodass  $\mathbf{u} = (5, 6, a)^T \in \mathcal{U}$  gilt.  
 (c) Betrachten Sie eine Teilmenge  $\mathcal{W}$  von  $\mathbb{R}^3$  gegeben durch

$$\mathcal{W} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : -x_1 + x_2 - 2x_3 = 0\}.$$

Weisen Sie nach, dass  $\mathcal{W}$  einen Unterraum von  $\mathbb{R}^3$  bildet. Bestimmen Sie hierfür zunächst eine Basis  $C$  von  $\mathcal{W}$ .

- (d) Bestimmen Sie eine Basis  $D$  der Summe  $\mathcal{U} + \mathcal{W}$  und dessen Dimension.

**Lösung:**

- (a) Eine Basis  $B$  lässt sich wie folgt bestimmen.

$$\begin{aligned} -2x_2 - 2x_3 &= 0 \\ x_2 &= -x_3 \end{aligned}$$

Ein Vektor  $\mathbf{x} \in \mathcal{U}$  kann daher dargestellt werden durch

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ -x_3 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ -x_3 \\ x_3 \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad s, t \in \mathbb{R}.$$

Somit ergibt sich eine Basis  $B = \{(1, 0, 0)^T, (0, -1, 1)^T\}$ .

- (b)

$$\begin{aligned} s \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} &\stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \\ a \end{pmatrix} \Rightarrow s = 5, t = -6 \\ \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 6 \\ -6 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \\ -6 \end{pmatrix} \Rightarrow a = -6 \end{aligned}$$

- (c)  $\mathcal{W} \subseteq \mathbb{R}^3$  wurde bereits in der Angabe angegeben. Die Menge  $\mathcal{W}$  kann auch dargestellt werden als

$$\mathcal{W} = \left\{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : s \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, s, t \in \mathbb{R} \right\}$$

Betrachten wir  $\mathbf{v}, \mathbf{w} \in \mathcal{W}$ , also

$$\mathbf{v} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{w} = c \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Somit ergeben sich

$$\begin{aligned} \mathbf{v} + \mathbf{w} &= a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = (a+c) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + (b+d) \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{W} \\ s\mathbf{v} &= s \left( a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = sa \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + sb \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{W} \end{aligned}$$

- (d)  $\mathcal{U} + \mathcal{W} = \{ \mathbf{u} + \mathbf{w} \in \mathbb{R}^3 : \mathbf{u} \in \mathcal{U}, \mathbf{w} \in \mathcal{W} \}$

$$\mathbf{u} + \mathbf{w} = s \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Da  $\mathcal{U} + \mathcal{W} \subseteq \mathbb{R}^3$  muss zumindest ein Vektor der obigen Linearkombination linear abhängig sein. Überprüfen wir, ob die Vektoren  $\{(1, 0, 0)^T, (0, -1, 1)^T, (1, 1, 0)^T\}$  linear unabhängig sind. Die ist auf mehrere Arten möglich.

- $\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = -1 \neq 0 \Rightarrow$  Spaltenvektoren sind linear unabhängig.
- $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s \\ t \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow s = t = c = 0$

Somit ergibt sich  $\dim \mathcal{U} + \mathcal{W} = 3$

2. Betrachten Sie die orthogonale Gruppe  $O(3) = \{A \in \mathbb{R}^{3 \times 3} : AA^T = I_n\}$  ausgestattet mit der Matrixmultiplikation  $(O(3), \cdot)$  und

$$B = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & 2 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

- (a) Weisen Sie nach, dass  $B \in O(3)$  und bestimmen Sie das neutrale und inverse Element von  $B$ .
- (b) Berechnen Sie die Determinante von  $B$ .

- (c) Lösen Sie das lineare Gleichungssystem  $B \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}$  für  $\mathbf{b} = (6, 2, -5)^T$ . Ist die Lösung eindeutig? Begründen Sie Ihre Antwort!

**Lösung:**

$$(a) \quad BB^T = \frac{1}{3} \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & 2 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & -2 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow B \in O(3)$$

Somit ergibt sich das inverse Element durch  $B^{-1} = B^T = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & 2 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}$ .

Das neutrale Element bzgl. der Matrixmultiplikation ist die Identität  $I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

- (b) Da  $B$  eine orthogonale Matrix ist, folgt  $\det B = \pm 1$ . Beispielsweise kann argumentiert werden, dass die Spalten ein Rechtssystem bilden, da

$$\begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \det B = 1.$$

Weiters kann die Determinante mithilfe der Regel von Sarrus oder den Laplaceschen Entwicklungssatz berechnet werden.

- (c) Die Matrix  $B$  ist invertierbar, somit folgt

$$\mathbf{x} = B^{-1}\mathbf{b} = B^T\mathbf{b} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & -2 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Da die Matrix  $B$  invertierbar ist, ist der Kern der linearen Abbildung  $\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \mathbf{x} \mapsto B\mathbf{x}$  trivial. Die Lösung ist somit eindeutig.

3. Gegeben sei eine lineare Abbildung  $\varphi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ . Die Abbildung  $\varphi$  ist bezüglich der kanonischen Basis  $E_3$  dargestellt durch

$$[\varphi]_{E_3, E_3} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \\ 1 & 4 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Berechnen Sie die Abbildungsmatrix  $[\varphi]_{C, C}$  bezüglich der Basis  $C$ , wobei die Transformationsmatrizen gegeben sind durch

$$[\text{id}]_{E_3, C} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad [\text{id}]_{C, E_3} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (b) Fertigen Sie eine Skizze des kommutativen Diagramms an.  
 (c) Gegeben sei der Vektor  $\mathbf{v} = [\mathbf{v}]_{E_3} = (-1, 1, 0)^T$ . Bestimmen Sie  $[\varphi(\mathbf{v})]_C$ .

**Lösung:**

- (a) Die Abbildungsmatrix ist gegeben durch

$$\begin{aligned} [\varphi]_{C, C} &= [\text{id}]_{C, E_3} [\varphi]_{E_3, E_3} [\text{id}]_{E_3, C} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \\ 1 & 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2 & 1 & 6 \\ 5 & 0 & 7 \\ 7 & -3 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

- (b) Das Abbildungsdiagramm ist gegeben durch

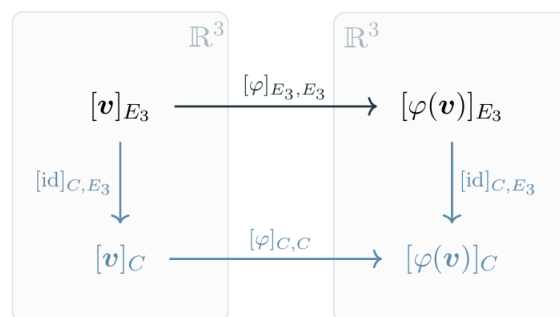


Abbildung 1: kommutatives Diagramm Gruppe

(c) Der Vektor  $[\varphi(\mathbf{v})]_C$  kann auf zwei Arten bestimmt werden.

$$\begin{aligned} [\varphi(\mathbf{v})]_C &= [\text{id}]_{C,E_3} [\varphi]_{E_3,E_3} [\mathbf{v}]_{E_3} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \\ 1 & 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} [\varphi(\mathbf{v})]_C &= [\varphi]_{C,C} [\text{id}]_{C,E_3} [\mathbf{v}]_{E_3} \\ &= \begin{pmatrix} 2 & 1 & 6 \\ 5 & 0 & 7 \\ 7 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

4. Gegeben sei eine Matrix  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  durch

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- Zeigen Sie, dass das charakteristische Polynom von  $A$  gegeben ist durch  $p(\lambda) = -(\lambda - 1)^3$ .
- Bestimmen Sie das Spektrum  $\sigma_A$  von  $A$ .
- Geben Sie für alle Eigenwerte die algebraische und geometrische Vielfachheit an.
- Bestimmen Sie eine Matrix  $J \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  und eine reguläre Matrix  $P \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ , sodass  $A = PJP^{-1}$  gilt.
- Geben Sie die Dimensionen aller Eigenräume und Haupträume an.
- Ist  $A$  diagonalisierbar? Begründen Sie Ihre Antwort.

**Lösung:**

$$(a) \quad p(\lambda) = \det(A - \lambda I) = (1 - \lambda) \det \begin{pmatrix} 2 - \lambda & -1 \\ 1 & -\lambda \end{pmatrix} = (1 - \lambda)(-\lambda(2 - \lambda) + 1) = -(\lambda - 1)^3$$

$$(b) \quad \sigma_A = \{1\}$$

$$(c) \quad n_1 = 3$$

Die Eigenvektoren werden durch  $(A - \lambda I)\mathbf{v} = \mathbf{0}$  bestimmt.

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{z_2 - z_3} \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

$$2v_1 = 0 \Rightarrow v_1 = 0, \quad v_2 - v_3 = 0 \Rightarrow v_2 = v_3,$$

somit ergibt sich ein möglicher Eigenvektor als  $\mathbf{v} = (0, 1, 1)^T$  und die geometrische Vielfachheit als  $g_\lambda = 1$ .

- (d) Die Matrix  $J = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ , da die algebraische Vielfachheit  $n_\lambda = 1$ , aber die

geometrische Vielfachheit  $g_\lambda = 1$  ist. Für die Matrix  $P$  müssen ein Hauptvektor 2. und 3. Stufe bestimmt werden.

Der Hauptvektor 2. Stufe  $\mathbf{h}_1$  wird durch die Partikulärlösung des inhomogenen linearen Gleichungssystems

$$(A - \lambda I)\mathbf{h}_1 = \mathbf{v}$$

bestimmt.

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{z_2 - z_3} \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

$$2h_1 = 0 \Rightarrow h_1 = 0, \quad h_2 - h_3 = 1 \Rightarrow h_2 = h_3 + 1,$$

somit ergibt sich  $\mathbf{h} = (0, 1, 0)^T + s(0, 1, 1)^T$ . Der erste Hauptvektor  $\mathbf{h}_1$  ist die Partikulärlösung, also  $\mathbf{h}_1 = (0, 1, 0)^T$ .

Der Hauptvektor 3. Stufe  $\mathbf{h}_2$  wird durch die Partikulärlösung des inhomogenen linearen Gleichungssystems

$$(A - \lambda I)\mathbf{h}_2 = \mathbf{h}_1$$

bestimmt.

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{z_2 - z_3} \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

$$2h_1 = 1 \Rightarrow h_1 = \frac{1}{2}, \quad h_2 - h_3 = 1 \Rightarrow h_2 = h_3 + 1,$$

somit ergibt sich  $\mathbf{h} = (0, 1, 0)^T + s(0, 1, 1)^T$ . Der erste Hauptvektor  $\mathbf{h}_1$  ist die Partikulärlösung, also  $\mathbf{h}_1 = (0, 1, 0)^T$ .

**Gruppe B**

---

PUNKTEVERTEILUNG:

Beispiel	1	2	3	4
Punkte	/7	/7	/7	/9

---

1. Gegeben sei der Vektorraum  $\mathbb{R}^3$  und ein Unterraum  $\mathcal{U}$  von  $\mathbb{R}^3$  durch

$$\mathcal{U} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : -2x_1 - x_2 = 0\}.$$

- (a) Bestimmen Sie eine Basis  $B$  von  $\mathcal{U}$ .
- (b) Bestimmen Sie  $a \in \mathbb{R}$ , sodass  $\mathbf{u} = (4, a, 5)^T \in \mathcal{U}$  gilt.
- (c) Betrachten Sie eine Teilmenge  $\mathcal{W}$  von  $\mathbb{R}^3$  gegeben durch

$$\mathcal{W} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : x_1 - x_2 + 2x_3 = 0\}.$$

Weisen Sie nach, dass  $\mathcal{W}$  einen Unterraum von  $\mathbb{R}^3$  bildet. Bestimmen Sie hierfür zunächst eine Basis  $C$  von  $\mathcal{W}$ .

- (d) Bestimmen Sie eine Basis  $D$  der Summe  $\mathcal{U} + \mathcal{W}$  und dessen Dimension.

2. Betrachten Sie die orthogonale Gruppe  $O(3) = \{A \in \mathbb{R}^{3 \times 3} : AA^T = I_n\}$  ausgestattet mit der Matrixmultiplikation  $(O(3), \cdot)$  und

$$B = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & -2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

- (a) Weisen Sie nach, dass  $B \in O(3)$  und bestimmen Sie das neutrale und inverse Element von  $B$ .
- (b) Berechnen Sie die Determinante von  $B$ .
- (c) Lösen Sie das lineare Gleichungssystem  $B \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}$  für  $\mathbf{b} = (7, 2, 2)^T$ . Ist die Lösung eindeutig? Begründen Sie Ihre Antwort!

3. Gegeben sei eine lineare Abbildung  $\varphi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ . Die Abbildung  $\varphi$  ist bezüglich der kanonischen Basen dargestellt durch

$$[\varphi]_{E_3, E_3} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \\ 1 & 4 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Berechnen Sie die Abbildungsmatrix  $[\varphi]_{C, C}$  bezüglich der Basis  $C$ , wobei die Transformationsmatrizen wie folgt gegeben sind,

$$[\text{id}]_{E_3, C} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad [\text{id}]_{C, E_3} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- (b) Fertigen Sie eine Skizze des Abbildungsdiagramms an.  
(c) Gegeben sei der Vektor  $[\mathbf{v}]_C = (-1, 1, 0)^T$ . Bestimmen Sie  $[\varphi(\mathbf{v})]_C$ .

4. Gegeben sei eine Matrix  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  durch

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

- (a) Zeigen Sie, dass das charakteristische Polynom von  $A$  gegeben ist durch  $p(\lambda) = -(\lambda - 1)^3$ .  
(b) Bestimmen Sie das Spektrum  $\sigma_A$  von  $A$ .  
(c) Geben Sie für alle Eigenwerte die algebraische und geometrische Vielfachheit an.  
(d) Bestimmen Sie eine Matrix  $J \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  und eine reguläre Matrix  $P \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ , sodass  $A = PJP^{-1}$  gilt.  
(e) Geben Sie die Dimensionen aller Eigenräume und Haupträume an.  
(f) Ist  $A$  diagonalisierbar? Begründen Sie Ihre Antwort.